

ΘΕΩΡΗΜΑ: Έστω  $V$  2-διάστατος  $\delta. x$  με εσωτερικό γινόμενο  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  και  $A: V \rightarrow V$  αυτοπροσάρτημένος γραμμικός μετασχηματισμός. Τότε, υπάρχει ορθοκανονική βάση  $\{e_1, e_2\}$  του  $V$  ώστε:

$$Ae_1 = \lambda_1 e_1 \quad \text{και} \quad Ae_2 = \lambda_2 e_2$$

$$\text{όπου} \quad \lambda_1 = \max \{ Q_A(w) \mid w \in V, \|w\|=1 \}$$

$$\lambda_2 = \min \{ Q_A(w) \mid w \in V, \|w\|=1 \}$$

### ΑΠΟΔΕΙΞΗ

Έστω  $e \in V$ ,  $\|e\|=1$  ώστε  $Q_A(e) = \max \{ Q_A(w) \mid \|w\|=1 \}$   
 θεωρώ βάση  $\{e_1=e, e_2\}$

$$w = (\cos t)e_1 + (\sin t)e_2 \quad \|w\|=1$$

$$\text{θεωρώ τη } f(t) = Q_A((\cos t)e_1 + (\sin t)e_2)$$

Η  $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  έχει μέγιστο στο  $t=0$ .

$$f(t) = \langle A((\cos t)e_1 + (\sin t)e_2), (\cos t)e_1 + (\sin t)e_2 \rangle =$$

$$= \cos^2 t \langle Ae_1, e_1 \rangle + 2\cos t \sin t \langle Ae_1, e_2 \rangle + \sin^2 t \langle Ae_2, e_2 \rangle =$$

$$\Rightarrow f(t) = \cos^2 t Q_A(e_1) + 2\cos t \sin t \langle Ae_1, e_2 \rangle + \sin^2 t Q_A(e_2)$$

$$f'(0) = 0 \Rightarrow \langle Ae_1, e_2 \rangle = 0, \text{ οπώ } Ae_1 = \langle Ae_1, e_1 \rangle e_1 + \langle Ae_1, e_2 \rangle e_2 =$$

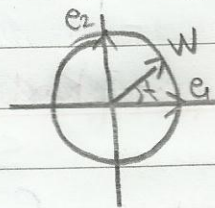
$$= \lambda_1 e_1, \text{ και } Ae_2 = \langle Ae_2, e_1 \rangle e_1 + \langle Ae_2, e_2 \rangle e_2 =$$

$$= \langle e_2, Ae_1 \rangle e_1 + Q_A(e_2) e_2 \Rightarrow Ae_2 = Q_A(e_2) e_2, \text{ } e_2 \text{ ιδιοδιάν}$$

$$\text{και ιδιοτιμή } \lambda_2 = Q_A(e_2)$$

$$w \in V, \|w\|=1 \text{ ώστε } w = x e_1 + y e_2$$

$$Q_A(w) = x^2 Q_A(e_1) + y^2 Q_A(e_2) = x^2 \lambda_1 + y^2 \lambda_2 \geq x^2 \lambda_2 + y^2 \lambda_2 = (x^2 + y^2) \lambda_2 = \lambda_2$$



ΘΕΩΡΗΜΑ: Έστω  $S$  κανονική επιφάνεια και  $p \in S$ .

Τότε υπάρχει ορθοκανονική βάση  $\{e_1(p), e_2(p)\}$  του  $T_p S$  ώστε  $L_p e_1(p) = k_1(p) e_1(p)$  και

$$L_p e_2(p) = k_2(p) e_2(p)$$

Τα διανύσματα  $e_1(p), e_2(p)$  καλούνται κύριες διευθύνσεις στο  $p$  (είναι τα ιδιοδιανύσματα του αντίκλιου Weingarten)

Πχ

1) Επίπεδο:  $L_p = 0, \Pi_p = 0, k_1 = k_2 = 0$ , άρα όλες κύριες διευθύνσεις

2) Σφαίρα:  $L_p = \frac{1}{R} \cdot \text{Id}$ ,  $k_1 = k_2 = \frac{1}{R}$ , κύριες διευθ. όλα τα εφαπτ. διανύσμ. - {0}

3) Κυκλώσας:  $L_p e_1 = \frac{1}{r} e_1, L_p e_2 = 0, k_1 = \frac{1}{r}, k_2 = 0$ ,  
διευθ. στον εφαπτ. κύκλο      διευθ. στον άξονα z

Οι κύριες καμπυλότητες είναι οι κύριες ιδιοτιμές του αντίκλιου Weingarten.

### ΠΡΟΤΑΣΗ (ΤΥΠΟΣ EULER)

$p \in S$   $\{e_1(p), e_2(p)\}$  κύριες διευθύνσεις με αντίστοιχες κύριες καμπυλότητες  $k_1(p) \geq k_2(p)$ . Τότε  $\forall w \in T_p S$

$$\|w\| = 1 \text{ ισχύει } K_w(w) = k_1(p) \cos^2 \theta + k_2(p) \sin^2 \theta$$

$$\text{όπου } \theta = (\omega, \hat{e}_1(p)), \quad w = \cos \theta e_1 + \sin \theta e_2$$

### ΑΠΟΔΕΙΞΗ

$$\begin{aligned} K_w(w) &= \frac{\Pi_p(w)}{\Gamma_p(w)} = \Pi_p(w) = \langle L_p w, w \rangle = \langle L_p (\cos \theta e_1 + \sin \theta e_2), \\ &\cos \theta e_1 + \sin \theta e_2 \rangle = \langle \cos \theta L_p e_1 + \sin \theta L_p e_2, \cos \theta e_1 + \sin \theta e_2 \rangle = \\ &= \langle \cos \theta k_1 e_1 + \sin \theta k_2 e_2, \cos \theta e_1 + \sin \theta e_2 \rangle = k_1 \cos^2 \theta + k_2 \sin^2 \theta \end{aligned}$$

Οι τιμές του αντίκλιου Weingarten είναι

$$L_p \sim \begin{pmatrix} k_1(p) & 0 \\ 0 & k_2(p) \end{pmatrix} \text{ ως προς τη βάση } \{e_1(p), e_2(p)\}$$

$$\text{με } \det L_p = k_1(p) \cdot k_2(p) \text{ και } \text{tr}(L_p) = k_1(p) + k_2(p).$$

## ΚΑΜΠΥΛΟΤΗΤΑ - GAUSS - ΜΕΣΗ ΚΑΜΠΥΛΟΤΗΤΑ:

ΟΡΙΣΜΟΣ: Καμπυλότητα Gauss στο  $P$  είναι ίση

$K(P) = \det(L_P) = k_1(P) \cdot k_2(P)$  και μέσω ναυτιλότητας

είναι ίση με:  $H(P) = \frac{1}{2} \text{tr}(L_P) = \frac{k_1(P) + k_2(P)}{2}$

$$\begin{cases} K = k_1 \cdot k_2 \\ H = \frac{k_1 + k_2}{2} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} k_1 \cdot k_2 = K \\ k_1 + k_2 = 2H \end{cases} \Rightarrow t^2 - 2Ht + K = 0$$

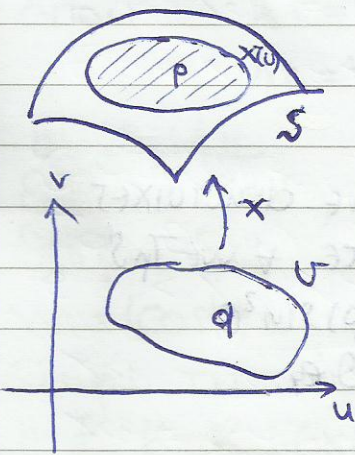
Από τη διαυρίκνωση  $H^2 \geq K$

$$H^2 = K \Leftrightarrow k_1 = k_2$$

και

$$H^2 > K \Leftrightarrow k_1 = H + \sqrt{H^2 - K} \quad \& \quad k_2 = H - \sqrt{H^2 - K}$$

## Υπολογισμός Καμπυλότητας Gauss και μέσω Καμπυλότητας



$X: U \rightarrow S$  ομομορφική ομοτεταγμένη με

παραμέτρους  $(u, v) \in U$

$$p = X(q)$$

$\{X_u(q), X_v(q)\}$  βάσις του  $T_p S$

Θα βρούμε τον πίνακα της  $L_P$

ως προς τη βάσις  $\{X_u, X_v\}$

Πίνακας της  $L$ :

$$LX_u = \alpha_{11} X_u + \alpha_{21} X_v$$

$$LX_v = \alpha_{12} X_u + \alpha_{22} X_v$$

$$A = \begin{pmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{21} \\ \alpha_{12} & \alpha_{22} \end{pmatrix}$$

Πολ/γω εσωτερικώς με  $X_u, X_v$  (1<sup>η</sup> στήλη)

$$\begin{cases} E a_{11} + \alpha_{21} F = e \\ F a_{11} + \alpha_{21} G = f \end{cases} \quad \textcircled{1}$$

Πολ/γω εσωτερικώς με  $X_u, X_v$

$$\begin{cases} E a_{12} + F a_{22} = f \\ F a_{12} + G a_{22} = g \end{cases} \quad \textcircled{2}$$

Η  $\Theta$  μπορεί να γραφεί:

$$\begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e & f \\ f & g \end{pmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow A = \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}^{-1} \cdot \begin{pmatrix} e & f \\ f & g \end{pmatrix}$$

$$K \circ X(q) = \det A = \det \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}^{-1} \cdot \det \begin{pmatrix} e & f \\ f & g \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \boxed{K \circ X = \frac{eg - f^2}{EG - F^2}}$$

Όμοια:

$$H \circ X = \text{tr}(A) \Rightarrow H \circ X = \frac{Eg - 2Ff + Ge}{2(EG - F^2)}$$

πχ

1) Στο επίπεδο  $K = H = 0$

2) Στην σφαίρα  $K = \frac{1}{R} \cdot \frac{1}{R} = \frac{1}{R^2}$ ,  $H = \frac{1}{R}$

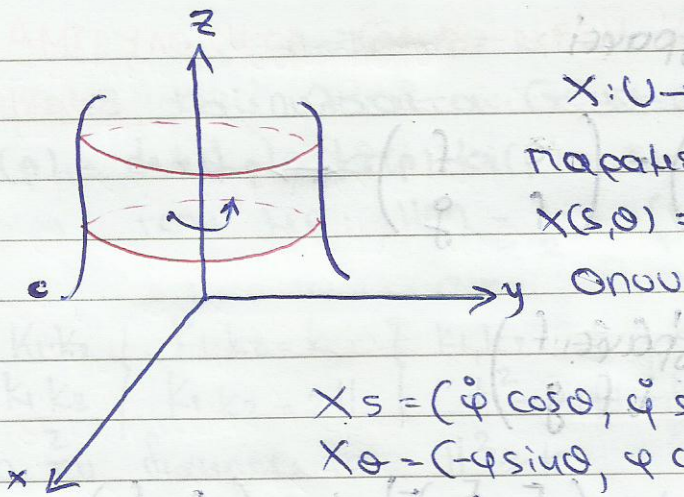
3) Κυλινδρος  $K = \frac{1}{r} \cdot 0 = 0$ ,  $H = \frac{1}{2R}$

① Οι συναρτήσεις  $K, H: S \rightarrow \mathbb{R}$  λητες.

②  $K_1 = H + \sqrt{H^2 - K}$  και  $K_2 = H - \sqrt{H^2 - K}$  συνεχεις

**ΕΚ ΠΕΡΙΕΤΡΟΦΗΣ ΕΠΙΦΑΝΕΙΑ:**

Έστω  $c(s) = (\varphi(s), 0, \psi(s))$  μακρυνή του  $Oxz$  επιπέδου  
 $\mu \in \varphi(s) > 0 \quad \forall s \in I$ ,  $S = \text{h}(c)$  τμήμα της  $C$ .



$X: U \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $U = I \times \mathbb{R}$   
 παραμετρική επιφάνεια  
 $X(s, \theta) = (\varphi(s) \cos \theta, \varphi(s) \sin \theta, \psi(s))$

$X_s = (\dot{\varphi} \cos \theta, \dot{\varphi} \sin \theta, \dot{\psi})$   
 $X_\theta = (-\varphi \sin \theta, \varphi \cos \theta, 0)$   
 $X_s \times X_\theta = (-\dot{\varphi} \varphi \sin \theta, -\varphi \dot{\varphi} \sin \theta, \varphi \dot{\varphi})$

όπου  $\|X_s \times X_\theta\| = \sqrt{\varphi^2(\dot{\psi}^2 + \dot{\varphi}^2)} = \varphi \sqrt{\dot{\varphi}^2 + \dot{\psi}^2} \Rightarrow \varphi > 0$   
 κανονική παραμετρική επιφάνεια με μοναδιαίο  
 καθετό:

$N = (-\dot{\varphi} \cos \theta, -\dot{\varphi} \sin \theta, \dot{\varphi})$

Τα ορισθέντα ποσά 1<sup>ης</sup> τάξης είναι:

$E = \|X_s\|^2 = \dot{\varphi}^2 + \dot{\psi}^2 = 1$

$F = \langle X_s, X_\theta \rangle = 0$  (δυσ. οι παραμετρικές υακινίτες  
 εχθνοται υαθεται)

$G = \|X_\theta\|^2 = \varphi^2 > 0$

Τα ορισθέντα ποσά 2<sup>ης</sup> τάξης είναι:

$e = \langle X_{ss}, N \rangle$ ,  $f = \langle X_{s\theta}, N \rangle$ ,  $g = \langle X_{\theta\theta}, N \rangle$

$X_{ss} = (\ddot{\varphi} \cos \theta, \ddot{\varphi} \sin \theta, \ddot{\psi})$

$X_{s\theta} = (-\dot{\varphi} \sin \theta, \dot{\varphi} \cos \theta, 0)$

$X_{\theta\theta} = (-\varphi \cos \theta, -\varphi \sin \theta, 0)$

Ετσι,

$e = -\dot{\varphi} \cdot \ddot{\varphi} + \dot{\varphi} \ddot{\psi} \Rightarrow e = \dot{\varphi} \ddot{\psi} - \dot{\psi} \ddot{\varphi}$

$f = 0$  και  $g = \varphi \ddot{\varphi}$

$\dot{\varphi}^2 + \dot{\psi}^2 = 1 \xrightarrow{\frac{d}{ds}} \dot{\varphi} \ddot{\psi} = -\dot{\psi} \ddot{\varphi}$

Η καμπυλότητα Gauss είναι

$K = \frac{eg - f^2}{EG - F^2} = \frac{\varphi \ddot{\varphi} (\dot{\varphi} \ddot{\psi} - \dot{\psi} \ddot{\varphi})}{\varphi^2} \Rightarrow K = \frac{\dot{\varphi} (\dot{\varphi} \ddot{\psi} - \dot{\psi} \ddot{\varphi})}{\varphi^2}$   
 $= \frac{\dot{\varphi} (-\dot{\varphi} \ddot{\psi} - \dot{\psi} \ddot{\varphi})}{\varphi^2} = -\frac{\dot{\varphi} \ddot{\varphi}}{\varphi}$

H = ... όμοια